

助成事業実績

財団法人 御器谷科学技術財團

平成 8 年度 研究開発

	課題	申請者	所属
1	管路輸送における粉流体の接触評価技術の開発とその評価技術を用いた低接触化輸送に関する研究	武居 昌宏	日本大学 理工学部 機械工学科 助手
2	磁気研磨法による精密送り用ボールねじ及びナットの超精密仕上げに関する研究	進村 武男	宇都宮大学 工学部 機械システム工学科 教授
3	空圧式歩行支持機の試用評価と腰・臀部のアッタメントの試作	生田 宗博	金沢大学 医学部 保健学科 作業療法学専攻 教授
4	複数移動ロボットによる未知対象物のハンドリング	新井 民夫	東京大学 大学院工学系研究科精密機械工学専攻 教授
5	スラブ炭酸ガスレーザのレーザマーカへの応用	渡辺 一弘	創価大学 工学部 情報システム学科 教授
6	アクチュエータエージェント群による物体の協調運搬の自律分散制御	松尾 芳樹	東京工業大学 工学部 制御システム工学科 助教授
7	術中におけるコンピュータ・アシスト最適鼓室形成法開発システムの構築	小池 卓二	東北大学 工学部 機械電子工学科 助手
8	人工股関節用材料の信頼性向上のための強度評価方法の構築	小茂鳥 潤	慶應義塾大学 理工学部 機械工学科 専任講師
9	視力障害者のための歩行支援システム	内川 嘉樹	名古屋大学 大学院工学研究科電子情報学専攻 教授
10	中高齢者を対象とした総合筋力強化トレーニングマシンの開発	小林 寛道	東京大学 総合文化研究科 広域科学専攻 生命環境科学系 教授
11	介助ロボット用ハンドの開発に関する研究	米田 隆志	芝浦工業大学 システム工学部機械制御システム学科 助教授

平成 8 年度 国際交流

	課題	申請者	所属
1	「日中機械要素に関するシンポジウム'96」出席 中国・無錫	佐藤 建吉	千葉大学 工学部 機械工学科 助教授
2	「第12回遷移金属固体化合物国際会議」出席 フランス・ブルターニュ	小野田みつ子	科学技術庁・無機材質研究所 第2研究グループ 主任研究官